

(54) SEAL CLEARANCE ADJUSTING DEVICE FOR TURBINE

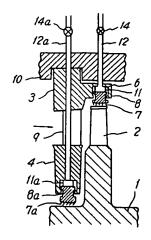
(11) 62-75001 (A) (43) 6.4.1987 (19) JP

(21) Appl. No. 60-213072 (22) 26.9.1985

(71) TOSHIBA CORP (72) TOSHIYUKI HARADA (51) Int. Cl⁴. F01D11/08

PURPOSE: To reduce the leakage from a seal part clearance by measuring the clearance value and moving a fin-segment in the radial direction, based on the clearance value.

CONSTITUTION: An arc-shaped fin-segment 8 is attached to an installation groove 6 of a nozzle outer ring 3. A seal fin 7, which extends toward the peripheral direction, is installed in a projected manner at the inner surface of the finsegment 8. In addition, a bellows 11 is interposed between the inner surface of the installation groove 6 and the fin-segment 8. A conduit 12 for the working fluid is connected to the bellows 11, while a valve 14 is provided to the conduit 12. The clearance at the seal part is measured by using an electromagnetic gap sensor, and based on this clearance value the valve 14 is controlled, thereby moving the fin-segment in the radial direction. With this contrivance, the clearance can be adjusted so as to reduce the leakage.



⑩ 公開特許公報(A) 昭62-75001

⑤Int.Cl.4
F 01 D 11/08

識別記号

庁内整理番号

匈公開 昭和62年(1987)4月6日

7910-3G

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

❷発明の名称

I.

タービンのシール部間隙調整装置

②特 頤 昭60-213072

郊出 願 昭60(1985)9月26日

砂発明者 原田

稳 之

横浜市鶴見区末広町2丁目4 株式会社東芝京浜事業所内

⑪出 願 人 株 式 会 社 東 芝

川崎市幸区堀川町72番地

⑩代 理 人 弁理士 佐藤 一雄 外2名

明 細 包

1. 発明の名称

ターピンのシール部間隙調整装置

2. 特許請求の範囲

3. 発明の詳細な説明

(発明の技術分野)

本発明は、タービンのシール部間酸調整装置に係り、特に可動型のシール機構からなるシール部のを有し、タービンの運転中に、これらシール部の少なくとも1個所の半径方向の間隙を測定し、この演算結果に基づいて各々のシール部の半径方向の間際を調節できるようにしたタービンのシール部間際調整装置に関する。

(発明の技術的背景とその問題点)

近年、燃料価格の高限に対応して、タービン性能の向上が益々重要視されており、種々の性能向上対策が提案されている。

ところで、上記性能向上対策として最も効果的なものとしては、タービンの各部に不可避的に存在する静止部と回転部の間際を通して漏洩する蒸気量を減らすことである。

この割洩する蒸気量を減らすために、従来は第 5 図に示されるように、タービン車舶1に別設さ する演算装置とを備え、この演算装置からの出力によって上記駆動装置を適宜作動させるようにしたことを特徴とするものであって、あらかじめ調整されたシール部の間際が、大きな軸振動によって変化した場合にも、その変化量に応じて各々のシール部の間際量を調整することができる。 (発明の実施例)

以下、版付図面を参照して本発明の実施例について説明する。

第1図において、符号2はターピン車軸1に設けられた動図であって、その動翼2の直上旋側にはノスル外輪3およびノスル内輪4間に固設されたノスル関9が配設されており、上記ノスル外輪3がターピンの静止部10に装着されている。

ところで、上記ノズル外輪3には、動図2の先端外周部と対向する位置に固方向に延びる蠟満状の取付満6が形成されており、その取付満6に、前記動図2の先端外周面と対向する面に複数個の周方向に延びるシールフィン7を突設した、複数の弧状のフィンセグメント8が周方向に配列装着

- 7 -

号取出しケーブル16が接続され、この信号取出 しケーブル16は演算装置17に接続されている。 この演算装置17には、例えばマイクロコンピューターが用いられている。さらにこの演算装置 17から出力される出力信号17aは上記各組歴 弁14.14aを開**用**制御するようになっている。

しかして、ターピンの通常運転中においては各 電磁弁14は開かれており、そのためにペロー 11内は高圧力となり、ペロー11は脹らんでフィンセグメント8は、それぞれ動買2あるいはターピン車輪1側に突出されシール部の間隙が狭くなるように関節されている。

一方ターピンの起動時、停止時あるいは負荷変動時には、第3図に示されるようなターピン車軸1に振れ回りが生じる。これは版れ回りが生じる場合の一例であって、ターピン車軸1の回転数が、この車軸の二次危険速度に一致する回転数となった時の軸方向の各所の振幅値をプロットしたものである。ここで所定の位置Aにおける版幅値を

されている。上記各フィンセグメント8は上記取付満6に対して半径方向に或程度移動可能に装着されており、取付講6の内面と各フィンセグメント8間にはそれぞれ複数個(図においては2個)のペロー11が介装され、そのペロー11の外端が取付満6の内周面に装着され、内端がフィンセグメント8の外面に装着されている。

- 8 -

 21、他の位置日における振幅値を 72
 とすると、上記位置人の振幅値(P1'-P1'-P1) が検知されれば、位置日の振幅値は(P1'-P1'-P1) × 22

 1、個人の振幅値は(P1'-P1'-P1) × 22

 1、個別によって知ることができる。 従って、例えば所定の位置 Aのフィンセグメント 8 に上記電磁式ギャップセンサー 1 5 を装着すれば、この電磁式ギャップセンサー 1 5 を検知した関係をもとに上記演算装置 1 7 で演算し、この演算結果に基づいて上記各電磁弁 1 4 、 1 4 a を開閉制御し、シール部の間隙を、あらゆるタービンの運転状態に応じて調整できる。

また第4図において示される階段状の線20 Pは、設計上求められた各シール部における最適な半径方向の間隙設定値である。ここでターピン申輸1の振れ回りによる振幅値は所定の位置C~Dの範囲において、上記最適な半径方向の間隙設定値よりも大きくなるから位置C~Dの範囲において、シール部における静止体と回転体とは接触する危険性が生じる。

しかしてこのような場合には、上記位置Aのフ

